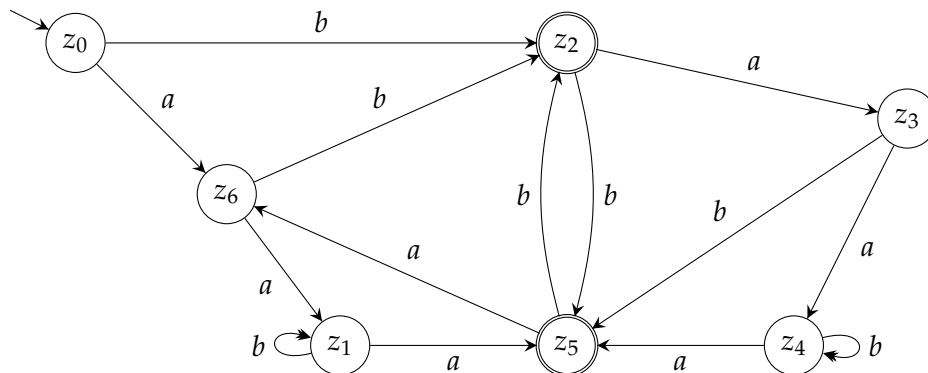


Lösungsvorschlag zur Übung 10 zur Vorlesung  
 Theoretische Informatik für Medieninformatiker

TIMI10-1 Automaten minimieren

(2 Punkte)

Gegeben sei der DFA A:



Berechnen Sie einen Minimalautomaten  $B$  mit  $L(A) = L(B)$ . Geben Sie die Minimierungstabelle und den Zustandsgraph von  $B$  an.

**LÖSUNGSVORSCHLAG:**

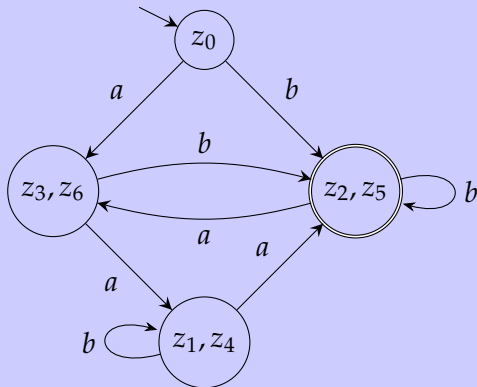
Minimierungstabelle:

	$z_0$	$z_1$	$z_2$	$z_3$	$z_4$	$z_5$	$z_6$
$z_0$	—	—	—	—	—	—	—
$z_1$	1( $z_1, z_2$ )	—	—	—	—	—	—
$z_2$	*	*	—	—	—	—	—
$z_3$	2( $z_4, z_6$ )	1( $z_5, z_1$ )	*	—	—	—	—
$z_4$	1( $z_4, z_2$ )		*	1( $z_4, z_5$ )	—	—	—
$z_5$	*	*		*	*	—	—
$z_6$	2( $z_1, z_6$ )	1( $z_2, z_1$ )	*		1( $z_2, z_4$ )	*	—

Für durch \* initial markierte Zustandspaare ist jeweils ein Zustand Endzustand und der andere nicht.

Zustandspaare mit Markierung  $i(p, q)$  (wobei  $i \in \mathbb{N}_{>0}$ ;  $p, q \in Z$ ;  $Z$  ist die Zustandsmenge von  $A$ ) werden im  $i$ -ten Durchlauf ausgefüllt. Dass die Zustände  $p$  und  $q$  nicht vereinigt werden dürfen, ist der Grund dafür, dass das so markierte Zustandspaar auch nicht vereinigt werden darf.

Aus der Tabelle ergibt sich der Minimalautomat  $B$ :



### TIMI10-2 Turingmaschinen

(0 Punkte)

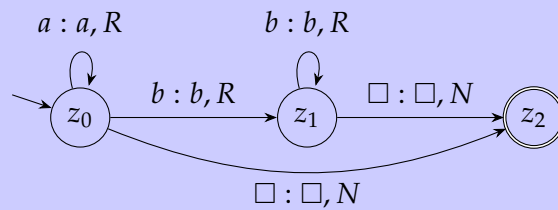
- a) Seien  $M = \{w \mid \#_a(w) = \#_b(w)\}$  und  $N = L(a^*b^*)$  Sprachen über  $\Sigma = \{a, b\}$ . Zeigen Sie, dass es eine Funktion  $f$  gibt mit  $\forall x \in \Sigma^* . x \in M \iff f(x) \in N$ .

#### LÖSUNGSVORSCHLAG:

$$f(x) = \begin{cases} ab & \text{wenn } \#_a(x) = \#_b(x) \\ ba & \text{wenn } \#_a(x) \neq \#_b(x) \end{cases}$$

- b) Geben Sie eine deterministische Turingmaschine an, welche  $N$  erkennt.

#### LÖSUNGSVORSCHLAG:



Fehlende Übergänge mit  $x \in \{a, b, \square\}$ :  $\xrightarrow{x: x, N}$   $\xrightarrow{\quad} z3$

$a: a, N$   
 $b: b, N$   
 $\square: \square, N$

- c) Was muss für  $f$  gelten, damit man daraus folgern kann, dass  $M$  von einer Turingmaschine erkannt werden kann (ohne die Turingberechenbarkeit von  $M$  direkt zu zeigen)?

**LÖSUNGSVORSCHLAG:**  $f$  muss turingberechenbar sein. Sei  $F$  die passende Turingmaschine. Dann kann man  $M$  erkennen, indem man zunächst  $F$  ausführt und danach die Turingmaschine für  $N$  ausführt. Wie wir im Laufe der Vorlesung sehen, nennt man  $f$  in diesem Fall eine Reduktionsfunktion, für eine Reduktion von  $M$  auf  $N$ .